



# 数字信号处理

# Digital Signal Processing

付中华

[mailfzh@nwpu.edu.cn](mailto:mailfzh@nwpu.edu.cn)

<http://www.nwpu-aslp.org/gary/>





# 教材与参考书

- 教材：《数字信号处理（第二版）》
  - 西北工业大学出版社
  - 俞卞章 主编
- 推荐参考书
  - 《数字信号处理—理论、算法与实现（第二版）》
    - 清华大学出版社
    - 胡广书





# 讲授内容与学习方法

- 以基本理论和方法为主，兼顾应用和实践
  - 第1章 离散时间信号、系统和Z变换
  - 第2章 DFT及其快速算法
  - 第3章 数字滤波器设计
  - 第4章 离散随机信号的处理
- 讲授重在引导和启发，自学和实践为根本要务
  - 重要的是建立起清晰的概念
  - 关键的是探究问题的实质
  - 有趣的是实践的验证





# 课程考核

- 考勤：不定时抽查（三次不到不能参加期末考试）
- 作业：课后布置的习题
- 考试：闭卷考试（45分以下重修，45分—59分补考）

科学的态度需要严谨和认真！！

用敏锐的目光去发现问题其乐无穷！用广博的知识解决问题其乐无穷！用自己的努力造福人类其乐无穷！





# 绪论

- 关于数字信号处理digital signal processing
  - 数字计算机、通用\专用数字处理器
  - 利用计算机或专用处理设备，以数值计算的方法对信号进行采集、变换、估值与识别等加工处理，借以达到提取信息和便于应用的目的
  - 数字(digital) VS. 模拟 (analog) ??
    - 灵活、精确、抗干扰、尺寸、造价、速度……
    - 能替代么？
  - 几乎所有的工程技术领域都要涉及信号问题
    - 电、磁、机械、热、声、光、生物医学……
    - 是理论学习走向实用的**基石**





# 绪论

## ■ 数字信号处理理论

### □ DSP是长在许多基础理论根基之上的应用理论

- 数学：微积分、概率与统计、随机过程、高数、数值分析、近世代数、复变函数、矩阵论.....

- 系统：信号与系统、通信理论、故障诊断、人工智能、模式识别、神经网络

### □ 1965年快速傅里叶变换（FFT）为标志，已形成较为完整的理论体系

### □ 以此为根基

- 确定信号、平稳随机信号、时变信号、一维与多维信号、单通道与多通道信号

- 现代信号处理技术，博大精深、与时俱进





# 绪论

## ■ 数字信号处理理论包括

- 信号的采集
- 离散信号的分析
- 离散系统分析
- 信号处理的快速算法
- 信号的估值理论
- 滤波技术
- 信号的建模
- 特殊算法
- 软件与硬件实现
- 信号处理技术的应用

语音、雷达、声纳、地震、图像、通信、系统控制、生物医学、机械振动、遥感遥测、地质勘探、航空航天、电力系统、故障检测、自动化仪器、多媒体技术.....



# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab



# 1. 离散时间信号的基本概念

## ■ 离散信号概述

### □ $x(t)$ 信号与数学中的函数

- i.e. 正弦信号、正弦函数
- 物理解释、数学描述
- $x$ ? 物理量, 实数? 复数?
- $t$ ? 物理量, 连续? 离散?

### □ 通常都使用传感器把这些真实世界的物理信号转换成电(电压或电流)信号

### □ $t$ 常表示时间

- $t$  若是连续变量,  $x(t)$ 成为**连续时间信号**(模拟信号)
- $t$  若是离散变量,  $x(t)$ 为**离散时间信号**, 如果 $t$ 在时间轴等间隔定义(间隔 $T_s$  抽样周期), 则 $x(t)$ 记为 $x(nT_s)$

计算机中如何存储信号?  
例如语音、音乐、图像?

离散信号 离散时间信号





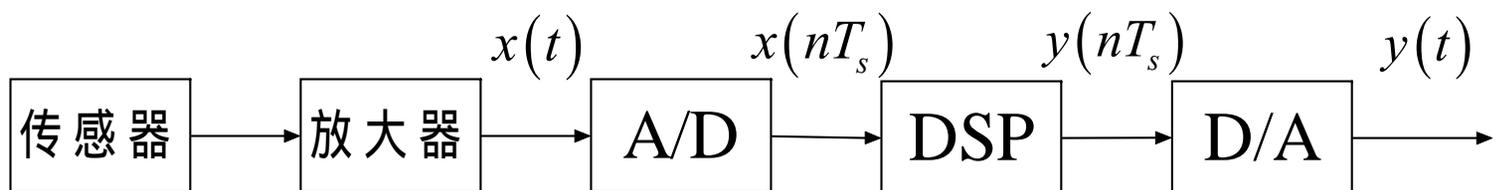
# 离散信号概述

- $x(nT_s)$ 
  - $T_s$  可以是1ms, 1s, 1H, 1Day, 1Month, .....
  - 进行抽象和简化, 将  $T_s$  抽象为1个单位, 则  $x(nT_s)$  简记为  $x(n)$ 
    - 注意:  $T_s$  非常重要, 如果发生变化, 描述信号时最好带上
- 连续信号(模拟信号) $\Rightarrow$ 离散时间信号 $\Rightarrow$ 离散信号(数字信号)
  - $t$  的连续化 &  $x$  的连续化  $\Rightarrow$   $t$  的离散化 &  $x$  的离散化
  - 模拟analog转换数字digital (A/D或AD, D/A或DA)



# 离散信号概述

## ■ dsp的实际过程



关于这幅图, 你能想到些什么问题?

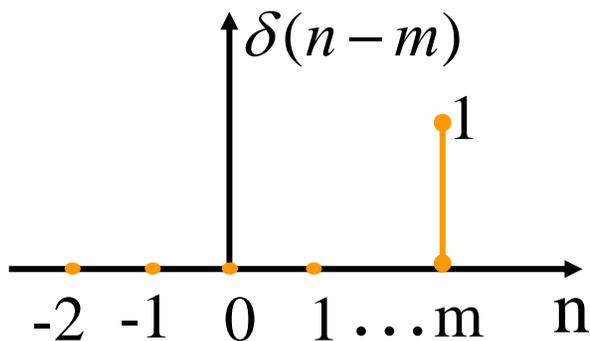
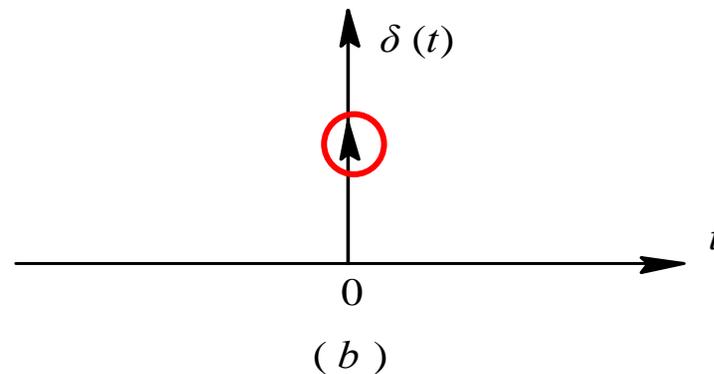
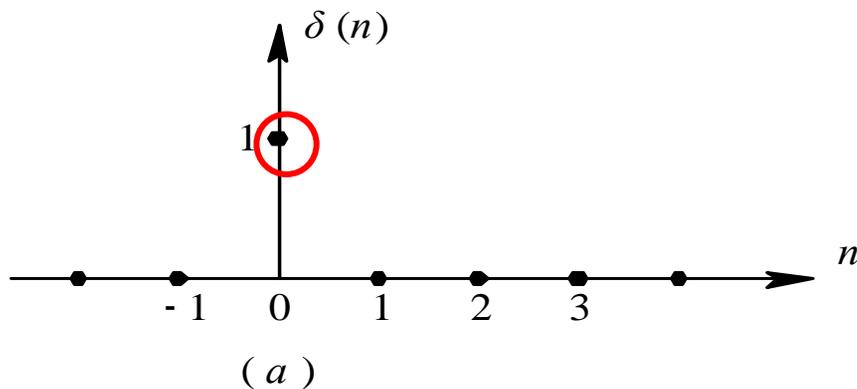
- 数字音频处理的步骤分析
- 数字图像处理的步骤分析



# 典型离散信号

- 1. 单位抽样信号  $\delta[n] = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ 0, & \text{其它} \end{cases}$

想想单位冲激信号  $\delta(t)$



$$\delta(n-m) = \begin{cases} 1, & n = m \\ 0, & n \neq m \end{cases}$$



# 典型离散信号

## ■ 2.脉冲串序列/单位抽样序列

$$p(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(n-k)$$

想想冲激串序列  $p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s)$

## ■ 如果将连续信号 $x(t)$ 与 $p(t)$ 相乘, 结果??

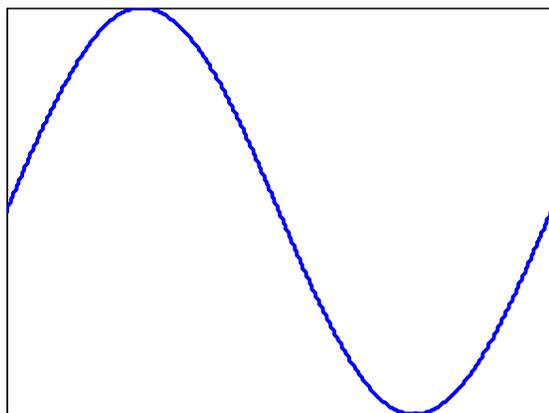
$$x(nT_s) = x(n) = x(t) p(t) = x(t) \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s)$$

你能发现什么问题?

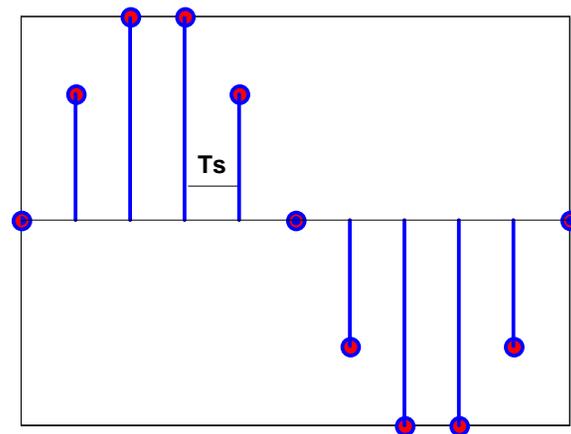


# 典型离散信号

## ■ 单位冲激信号及抽样示意图



$x(t)$



$x(n)$

试试看, 用matlab画出上面两幅图

想一想, 这个正弦的频率是多少?



# 典型离散信号

## ■ 3. 单位阶越序列

□  $y(n) = x(n)u(n)$

$$u(n) = \begin{cases} 1 & n \geq 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$$

## ■ 4. 正弦序列

$$x(n) = A \sin(2\pi f n T_s + \varphi)$$

$f$ 是信号自身频率,单位为Hz

令 $\Omega = 2\pi f$ ,则 $\Omega$ 的单位是 $rad/s$ ,对应连续信号 $x(t)$ 的连续角频率变量,当 $f$ 由 $-\infty$ 至 $+\infty$ 时, $\Omega$ 也由 $-\infty$ 至 $+\infty$



# 典型离散信号

## ■ 4. 正弦序列 $x(n) = A \sin(2\pi fnT_s + \varphi)$

$f$ 是信号自身频率,单位为Hz

令 $\Omega = 2\pi f$ ,则 $\Omega$ 的单位是 $rad/s$ ,对应连续信号 $x(t)$ 的连续角频率变量,当 $f$ 由 $-\infty$ 至 $+\infty$ 时, $\Omega$ 也由 $-\infty$ 至 $+\infty$

**信号自身频率可以无限的大,所以 $f$ 和 $\Omega$ 也可以无限的大!**

$T_s$ 是抽样间隔,或抽样周期,则 $f_s = 1/T_s$ 为抽样频率

注意,抽样频率 $f_s$ 仅取决于A/D变换器,与信号本身频率无关



# 典型离散信号

## ■ 4. 正弦序列 $x(n) = A \sin(2\pi f n T_s + \varphi)$

如果把离散时间变量 $n$ 分离出来,正弦序列变成 $n$ 的函数

$$x(n) = A \sin(\omega n + \varphi)$$

$$\text{则 } \omega = 2\pi f T_s = 2\pi f / f_s$$

$\omega$ 以 $2\pi$ 为周期,称为圆周频率或圆频率,因其与离散时间变量 $n$ 的关系称为相对于离散信号 $x(n)$ 的角频率变量,单位是rad

想想 $\omega$ 与哪些因素有关?

即与连续信号自身频率 $f$ 有关,又与采样频率 $f_s$ 有关

类似的,可以定义离散信号 $x(n)$ 的离散(数字)频率为

$$f' = \omega / 2\pi = f / f_s, \text{ 称为归一化频率}$$





# 典型离散信号

## ■ 5. 复正弦序列(非常重要)

$$x(n) = e^{j\omega n} = \cos(\omega n) + j \sin(\omega n)$$

## ■ 6. 指数序列 $x(n) = a^{|n|}$

如果 $a$ 是复数,用极坐标形式 $a = re^{j\omega_0}$ ,  $r > 0$ ,  $\omega_0 \neq 0, \pi$

$$x(n) = r^{|n|} e^{j\omega_0 |n|}$$

想想与复正弦信号的关系



# 离散信号的运算

## ■ 1. 信号的延迟

$y_1(n) = x(n-k)$ 和 $y_2(n) = x(n+k)$ 哪一个左移,哪一个右移

画图看看

序列 $x(n)$ 在某一时刻 $k$ 时的值可以用 $\delta(n)$ 的延迟来表示

$$x(k) = x(n)\delta(n-k)$$

说明 $\delta(n)$ 有抽取的特点

进而,所有 $x(n)$ 的值可以表示为

$$x(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)\delta(n-k)$$

记住这个描述离散信号的方法,在公式推导时非常有用

$x(n)$ 与 $\delta(n)$ 的卷积  
还是 $x(n)$



# 离散信号的运算

## ■ 2. 两个信号相加与相乘

$$x(n) = x_1(n) + x_2(n)$$

$$y(n) = x_1(n)x_2(n) \quad y(n) = c \cdot x(n)$$

## ■ 3. 信号时间尺度的变化

对连续信号 $x(t)$ , 令 $y(t) = x(t/a)$ , 变宽? 变窄?

对离散信号 $x(n)$ , 令 $y(n) = x(Mn)$ , 会怎样?

分析时注意离散信号自变量必须是整数!  
必要时可以把 $T_s$ 引入

$M = -1$ 时, 变成时间轴的翻转



# 离散信号的运算

- 例：把一个离散信号 $x(n)$ 分解成一个偶对称序列和一个奇对称序列之和

$$x(n) = x_e(n) + x_o(n)$$

只需要令

$$x_e(n) = \frac{1}{2} [x(n) + x(-n)]$$

$$x_o(n) = \frac{1}{2} [x(n) - x(-n)]$$

有趣且有用的一种分解技术,偶对称序列和奇对称序列有很多有用的性质



# 离散信号的运算

## ■ 4. 信号的分解

设  $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_K$  是一组基向量, 对任意给定信号  $x$ , 将其分解为这组基向量的加权和, 即

$$x = \sum_{k=1}^K a_k \varphi_k$$

其中  $a_1, a_2, \dots, a_K$  为分解系数, 可以看成  $x$  在各个基向量上的投影. 如果  $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_K$  两两正交, 则为正交展开或正交分解

这一观点非常重要, 许多学过的或将要学到的变换都可以看成某种基向量上的正交展开, 逆变换同样也是. 这种将一个实际的物理信号分解为有限或无限个小的信号的“细胞”是信号分析和处理的有力工具

**把复杂信号变成简单信号的叠加, 把无法解析描述的信号变成解析信号的叠加, 把非线性问题变成许多线性问题的叠加..... 重要的思想**



# 关于离散正弦信号的周期

- 形如 $x(n) = \sin(\omega n)$ 的离散正弦信号未必是周期信号

连续信号 $x(t) = \sin(2\pi ft)$ 的周期为 $T = 1/f$ ,  $T$ 可以是小数  
但经过抽样之后,周期表示一秒钟抽样次数,必为整数,如 $N$ ,  
反之,如果周期不为整数,则必然不是通过抽样得到的离散  
信号

考虑: (1)  $x(n) = \sin(0.01\pi n)$     (2)  $x(n) = \sin(5n)$

(1)  $T = 2\pi/0.01\pi = 200$ , 为整数, 是周期信号

(2)  $T = 2\pi/5$ , 非整数, 不是严格意义的周期信号

**产生离散正弦类信号是, 应始终保持周期为整数**





# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab





## 2. 信号的分类

- 连续时间信号和离散时间信号
  - 区别在于时间变量的性质
- 周期信号和非周期信号

周期信号：

$$x(n) = x(n \pm kN), k \text{ 和 } N \text{ 均为正整数, } N \text{ 为周期}$$

非周期信号：周期为无限大

记住这个描述，可以用来解释为何非周期信号的傅立叶频谱是非离散的



## 2. 信号的分类

### ■ 确定性信号和随机信号

#### □ 确定性信号

信号 $x(n)$ 在任意 $n$ 时刻的值若能被精确的确定(或预测)

#### □ 随机信号

信号 $x(n)$ 在时刻 $n$ 时刻的值是随机的，不能精确预测

随机变量的函数也是随机信号

每一次测量或重复都不一定一样，例如不断的投掷硬币，得到正反面的结果序列

随机：平稳/非平稳随机信号

平稳：各态遍历/非各态遍历





## 2. 信号的分类

### ■ 能量(Energy)信号和功率(Power)信号

#### □ 信号能量（总能量）的定义：

连续信号：
$$E = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt$$

离散信号：
$$E = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |x(n)|^2$$

注意两者的形式，从连续到离散

$\int \Rightarrow \sum$  ,  $t \Rightarrow n$  ,  $dt \Rightarrow \Delta t = T_s = 1$

如果总能量 $E < \infty$ ，则称信号为能量有限信号，简称能量信号

能不能举出例子？  
如  $\sin(\omega t)$ ,  $\exp(-x^2)$



## 2. 信号的分类

### ■ 能量(Energy)信号和功率(Power)信号

#### □ 信号功率（平均能量）的定义：

连续信号：
$$P = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt$$

离散信号：
$$P = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N |x(n)|^2$$

周期信号和  
非周期信号  
的统一形式

特别的对周期信号：

连续周期信号：
$$P = \frac{1}{T} \int_0^T |x(t)|^2 dt, \text{ 周期为 } T$$

离散周期信号：
$$P = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} |x(n)|^2, \text{ 周期为 } N$$

周期信号  
是能量信  
号？功率  
信号？



## 2. 信号的分类

### ■ 一维信号、二维信号及多通道信号

#### □ 一维函数 $x(n)$ 、二维函数 $x(n,m)$

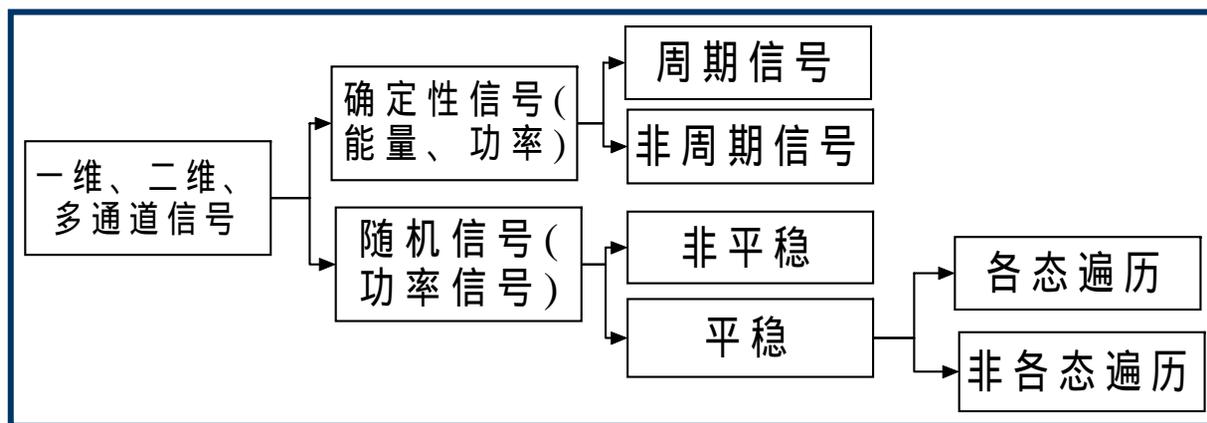
- 自变量是一/多维，函数值是一维标量

#### □ 多维信号

- 向量

$$\mathbf{X} = [x_1(n), x_2(n), \dots, x_m(n)]^T = \mathbf{X}(n)$$

- 自变量是一/多维，函数值是多维向(矢)量





# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab





## 3. 噪声

- 噪声几乎是无处不在
  - 50Hz工频噪声、电磁辐射、热噪声、A/D转换时的量化噪声、有限精度
  - 噪声处理是信号处理的重要内容
- 噪声干扰关系
  - 加性噪声： $x(n) = s(n) + d(n)$
  - 乘性噪声； $x(n) = s(n)d(n)$
  - 卷积噪声……
- 噪声是相对的
  - 与应用有关，如孕妇心电图



# 3. 噪声

## ■ 常用的噪声模型

### □ 白噪声(white noise)

- 源于白色光, 即含有所有频率成分, 且所有频率成分功率相同, 通常假设期望为0, 因此功率常用方差表示
- 常用统计的方法分析
  - 高斯白噪声
  - 均匀分布白噪声
  - .....

### □ 有色噪声(colored noise)

- 不包含所有频率成分, 或说各个频率成分的功率不同

### □ 脉冲噪声(impulse noise)

- 突发的短时噪声



## 3. 噪声

### ■ 信噪比(SNR, signal-to-noise ratio)

- 信号与噪声的功率比
- 常用分贝的形式, 定义如下

$$SNR = 10 * \lg\left(\frac{P_s}{P_d}\right) \quad (dB)$$

### □ 算一算 (作业, 注: 下堂课抽查)

- 1) SNR=30dB时, 信号和噪声的功率比为多少
- 2) 若信号为  $s(n) = A \sin(2\pi fnT_s + \varphi)$ , 其中  $A = 3$ , 白噪声方差为  $P_d = \sigma_d^2 = 0.01$ , 则SNR=?

# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab





## 4. 信号空间(了解与自学)

- 可以理解为函数空间
  - 把线性代数和泛函分析中有关空间及空间元素度量引入
  - 方便用数学的方法和更多的数学工具
  - 考虑一下
    - 两个矢量的距离,欧氏(欧几里德)距离合适吗?
    - 任意曲面上两点的距离

# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab



# 5. 离散时间系统的概念

## ■ 离散时间系统

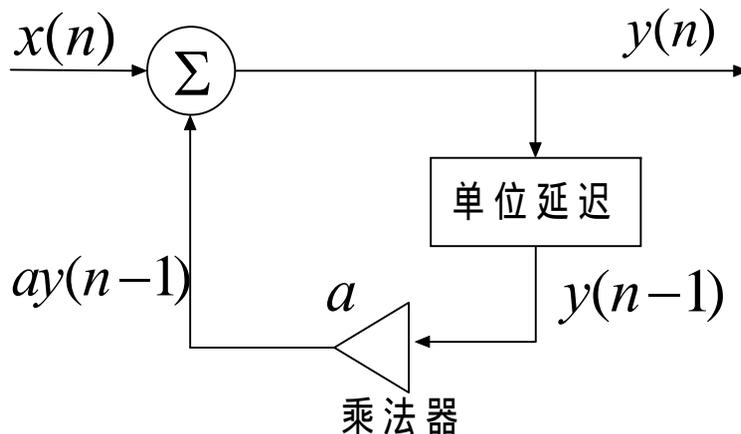
- 若输入序列 $x(n]$ , 经过系统处理, 得到输出序列 $y(n]$

$$y(n) = T[x(n)]$$

- $T[\cdot]$ 是一种变换? 一种映射? 一个数学函数?

### □ 例如

- (1)  $y(n) = ay(n-1) + x(n)$



举个例子, 算算看?  
编程序会遇到什么问题?



## 5. 离散时间系统的概念

- 单位抽样响应 (记得单位冲激响应吗?)
  - 如果离散系统的输入是  $\delta(n)$  , 得到的系统输出  $y(n)$  就是系统的单位抽样响应, 记为  $h(n)$
  - $h(n)$  直接反映了系统自身的固有特性, 是系统输入输出关系的描述
  - 注意: 系统自身的特性与具体的输入信号无关, 即知道  $h(n)$ , 如果给定任意输入, 都可以预测出响应的输出
  - 例子: 如果系统的输入输出满足
    - (1)  $y(n) = ay(n-1) + x(n)$ ;
    - (2)  $y(n) = \sum_{k=0}^2 b(k)x(n-k)$分别计算系统的  $h(n)$ ?

# 5. 离散时间系统的概念

## ■ 单位抽样响应 (记得单位冲激响应吗?)

- 如果离散系统的输入是  $\delta(n)$  , 得到的系统输出  $y(n)$  就是系统的单位抽样响应, 记为  $h(n)$
- $h(n)$  直接反映了系统自身的固有特性, 是系统输入输出关系的描述
- 注意: 系统自身的特性与具体的输入输出无关, 只与系统自身的固有特性有关, 如果给定任意输入, 都可以计算出系统的输出

考虑一下, 系统参数不同, 输出有什么变化

- 例子: 如果系统的输入输出满足

$$(1) y(n) = ay(n-1) + x(n); (2) y(n) = \sum_{k=0}^n b(k)x(n-k)$$

分别计算系统的  $h(n)$ ?



# 5.离散时间系统的概念

## ■ FIR系统与IIR系统

- FIR (finite impulse response):有限冲激响应
  - $h(n)$ 为有限长, 其他为零
- IIR (infinite impulse response):无限冲激响应
  - $h(n)$ 为无限长

## ■ 关于离散系统的若干重要定义

### □ (1)线性

设一个离散系统对 $x_1(n)$ 的响应是 $y_1(n)$ , 对 $x_2(n)$ 的响应是 $y_2(n)$   
即 $y_1(n) = T[x_1(n)]$ ,  $y_2(n) = T[x_2(n)]$ .如果对 $\alpha x_1(n) + \beta x_2(n)$ 的响  
应是 $\alpha y_1(n) + \beta y_2(n)$ , 即

$$y(n) = T[\alpha x_1(n) + \beta x_2(n)] = \alpha T[x_1(n)] + \beta T[x_2(n)] = \alpha y_1(n) + \beta y_2(n)$$

则称该系统为线性系统



# 关于离散系统的若干重要定义

## ■ (1) 线性

任意线性组合

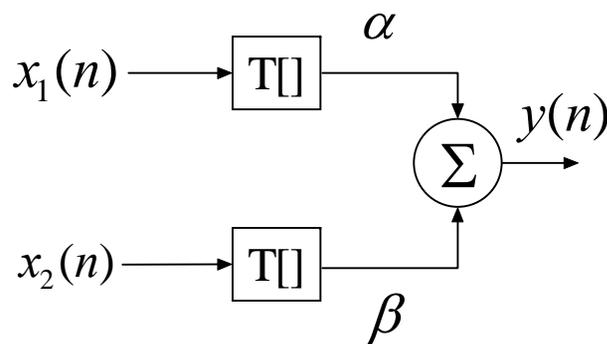
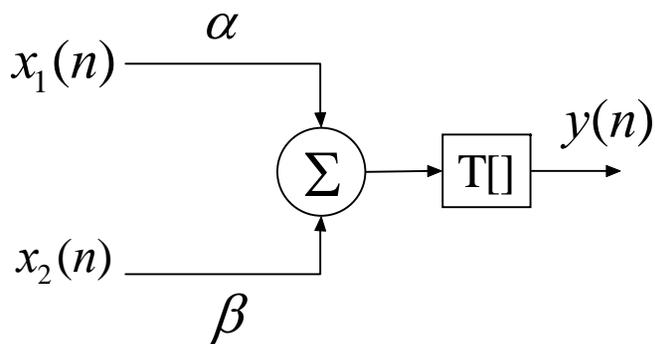
设一个离散系统对 $x_1(n)$ 的响应是 $y_1(n)$ , 对 $x_2(n)$ 的响应是 $y_2(n)$

即 $y_1(n) = T[x_1(n)]$ ,  $y_2(n) = T[x_2(n)]$ . 如果对 $\alpha x_1(n) + \beta x_2(n)$ 的响

应是 $\alpha y_1(n) + \beta y_2(n)$ , 即

$$y(n) = T[\alpha x_1(n) + \beta x_2(n)] = \alpha T[x_1(n)] + \beta T[x_2(n)] = \alpha y_1(n) + \beta y_2(n)$$

则称该系统为线性系统



# 关于离散系统的若干重要定义

## ■ 移不变性

如果离散系统满足

$$T[x(n)] = y(n)$$

$$T[x(n-k)] = y(n-k)$$

则该系统具有移不变性

只要输入信号一样,无论何时输入,输出信号形态保持不变

通过 $h(n)$ 就能看出系统是否移不变,此时假定的输入是 $\delta(n)$

例子: 判断下列系统是否线性系统?是否移不变系统

(1)  $y(n) = nx(n)$

(2)  $y(n) - ay(n-1) = x(n), \quad y(-1) = 0; n \geq 0$

即线性又移不变的离散时间系统称为线性移不变离散时间系统(LSI, linear shift invariant), 简称LSI系统

# 关于离散系统的若干重要定义

## ■ 因果性

- 如果一个LSI系统在任意时刻 $n$ 的输出只取决于现在时刻和过去时刻的输入 $x(n), x(n-1), x(n-2), \dots$ 有关, 则该系统为因果系统
  - 试着证明一下: 如果 $h(n)$ 在 $n < 0$ 时恒为0, 则系统为因果系统
- 实时信号处理时, 只有因果系统可以物理实现
- 非实时处理处理时, 非因果系统可以实现

## ■ 稳定性

- 有界信号:  $|x(n)| \leq R, \forall n, \exists R$
- 如果 $x(n)$ 有界时,  $y(n)$ 也有界, 则系统是稳定的(stable)

# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab



# 6.LSI系统的输入输出关系

## ■ 连续的LSI系统

- 输入 $x(t)$ 和输出 $y(t)$ 之间可以用常系数线性微分方程来描述

## ■ 离散的LSI系统

- 输入 $x(n)$ 和输出 $y(n)$ 之间可以用常系数线性差分方程来描述

$$y(n) = -\sum_{k=1}^N a(k)y(n-k) + \sum_{r=0}^M b(r)x(n-r)$$

$a(k), b(r)$ 为方程系数,或系统参数

给定 $x(n)$ 和系统的初始条件,可以求出差分方程的解 $y(n)$

差分方程求解将在后面讲解,这里考虑IO之间的一个重要关系——线性卷积

# 6.LSI系统的输入输出关系

$$\begin{aligned} \text{因为 } x(n) &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) \delta(n-k) \\ &= \cdots + x(-1)\delta(n+1) + x(0)\delta(n) + x(1)\delta(n-1) + \cdots \end{aligned}$$

而且,当 $x(n)=\delta(n)$ 时,输出 $y(n)=h(n)$ ,根据LSI的性质

输入:	输出:
$x(0)\delta(n)$	$x(0)h(n)$
$x(1)\delta(n-1)$	$x(1)h(n-1)$
$x(-1)\delta(n+1)$	$x(-1)h(n+1)$
$\vdots$	$\vdots$
$+ x(k)\delta(n-k)$	$+ x(k)h(n-k)$
$x(n)$	$y(n)$

这说明了为什么 $h(n)$ 很重要,以及为什么卷积运算很重要. 考虑不同的应用关注的不同,  $h(n)$ ?  $y(n)$ ?  $x(n)$

$$\text{所以 } y(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)h(n-k)$$

称为LSI系统的**线性卷积**,  
简记为 $y(n) = x(n) * h(n)$

# 6.LSI系统的输入输出关系

## ■ LSI系统的输入输出关系

$$y(n) = x(n) * h(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)h(n-k) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k)x(n-k)$$

线性卷积性质

$$(x_1(n) + x_2(n)) * h(n) = x_1(n) * h(n) + x_2(n) * h(n)$$

如果是因果LSI系统,即 $n < 0$ 时, $h(n) \equiv 0$ ,则

$$y(n) = \sum_{k=0}^{\infty} h(k)x(n-k)$$

如果 $x(n)$ 序列长度为 $N$ , $h(n)$ 的长度是 $M$ ,则卷积结果长度为  
 $N + M - 1$

# 6.LSI系统的输入输出关系

## ■ 线性卷积的计算

例:设 $h(n) = \{h(0), h(1)\} = \{1, 1\}$ ,  $x(n) = \{x(0), \dots, x(3)\} = \{1, 2, 3, 4\}$

求两者的线性卷积

思路

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) \tilde{h}(k) = ? \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) \tilde{h}(k+1) = ? \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) \tilde{h}(k-1) = ?$$

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) \tilde{h}(k+2) = ? \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k) \tilde{h}(k-2) = ? \quad \dots$$

$\tilde{h}(k) = h(-k)$ 意味着什么?画图解释更方便

计算机程序怎么实现?输入?输出?时间坐标?原点?

再试试:  $x(n) = b^n u(n)$ ,  $h(n) = a^n u(n)$ , 求 $y(n)$

# 6.LSI系统的输入输出关系

## ■ 利用卷积关系证明系统稳定性判断法则

□ 一个LSI系统是稳定的充要条件是

$$S = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty$$

充分性:

$$|y(n)| = \left| \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)h(n-k) \right| \leq \sum_{k=-\infty}^{\infty} |x(k)h(n-k)|$$

如果 $x(n)$ 有界,即 $\exists R$ ,使得 $|x(n)| \leq R$

于是 $|y(n)| \leq R \sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(n-k)|$ 有界,故系统稳定

必要性:

构造 $x(n) = \begin{cases} h^*(-n)/|h(-n)| & \text{满足 } |h(-n)| \neq 0 \text{ 的所有 } n \\ 0 & \text{其他} \end{cases}$

这时 $y(0) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k)x(-k) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)|^2 / |h(k)|$

$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} |h(k)|$ ,因为系统稳定,故 $y(0)$ 有界,即

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty$$





# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab



# 7.LSI系统的频率响应

- 考虑输入为复正弦信号  $e^{j\omega n}$  时LSI系统的输出

$$y(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k)x(n-k) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k)e^{j\omega(n-k)} = e^{j\omega n} \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k)e^{-j\omega k} = e^{j\omega n} H(e^{j\omega})$$

与输入信号完全一致

LSI系统产生的影响,仅与系统有关

称  $H(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(k)e^{-j\omega k}$  为系统的频率响应,又称系统的特征值

实际是离散序列  $h(k)$  的傅里叶变换(DTFT)

想想频率响应是谁的函数,能不能画个图看看?





# 7.LSI系统的频率响应

输入为 $e^{j\omega n}$ , 输出为 $e^{j\omega n} H(e^{j\omega})$

因为复正弦的这一特殊性质, 称其为特征函数(信号)

- 因为 $H(e^{j\omega})$ 是复值函数, 又可以表示为

$$H(e^{j\omega}) = H_R(e^{j\omega}) + H_I(e^{j\omega})$$

$$H(e^{j\omega}) = |H(e^{j\omega})| e^{j\varphi(\omega)}$$

$H_R(e^{j\omega})$ : 实部      $H_I(e^{j\omega})$ : 虚部

$|H(e^{j\omega})|$ : 幅频响应      $\varphi(\omega)$ : 相频响应

试着推导一下它们之间的联系

# 7.LSI系统的频率响应

- LSI的单位抽样响应  $h(n)$ 
  - 输入为单位抽样信号  $\delta(n)$ 时系统的时域响应
- LSI的频率响应  $H(e^{j\omega})$ 
  - $h(n)$ 的傅立叶变换  $H(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(n)e^{-j\omega n}$  是 $\omega$ 的函数
- LSI的转移函数  $H(z)$

如果定义  $z = e^{j\omega}$

$$\text{则 } H(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h(n)z^{-n}$$

这三个函数的自变量有什么特点？能不能用图的方式描述之？

$h(n)$  ,  $H(e^{j\omega})$  ,  $H(z)$ 是描述一个LSI系统的三个重要函数  
它们之间实际是同一件事物的不同反映  
设计、估计、分析这三个函数是DSP的主要内容



# 7.LSI系统的频率响应

## ■ 系统的分析与综合

### □ 分析(analysis) :

- 给定一个系统(如单位抽样响应,频率响应,传递函数,或者差分方程(实际定义的是传递函数),或者信号流图,或者给定输入信号下的输出),研究其特性,预测输出,系统的实现以及状态描述等

### □ 综合(synthesis)

- 给定若干技术指标,设计出一个离散系统使之达到或接近这些技术指标

# 第一部分

## 离散时间信号与离散时间系统

- 1. 离散时间信号的基本概念
- 2. 信号的分类
- 3. 噪声
- 4. 信号空间\*
- 5. 离散时间系统的基本概念
- 6. LSI系统的IO关系
- 7. LSI系统的频率响应
- 8. 确定性信号的相关函数
- 9. 关于Matlab



# 8. 确定性信号的相关函数

- 如何定义两个信号的相似性?或者信号自身的自相似性?
- 考虑两个确定的因果能量信号, 如果定义

$$\rho_{xy} = \frac{\sum_{n=0}^{\infty} x(n)y(n)}{\left[ \sum_{n=0}^{\infty} x^2(n) \sum_{n=0}^{\infty} y^2(n) \right]^{1/2}} = \frac{\sum_{n=0}^{\infty} x(n)y(n)}{E_x E_y}$$

能量归一化

由许瓦兹不等式可以知道  $|\rho_{xy}| \leq 1$

如果  $x(n)$  与  $y(n)$  完全相关(相等),  $\rho_{xy} = 1$

如果  $x(n)$  与  $y(n)$  完全无关,  $\rho_{xy} = 0$

问题是如果  $y(n)$  仅是  $x(n)$  的平移呢? 如  $\sin$  和  $\cos$

# 8. 确定性信号的相关函数

## ■ 相关函数的定义

$$r_{xy}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)y(n+m)$$

为 $x(n)$ 和 $y(n)$ 的互相关函数(同理可以定义自相关函数)  
该式表示, $r_{xy}(m)$ 在时刻 $m$ 时的值,等于将 $x(n)$ 保持不动而  
 $y(n)$ 左移 $m$ 个抽样周期后两序列对应相乘再相加的结果  
或信号 $x$ 第 $n$ 时刻的值与信号 $y$ 第 $n+m$ 时刻的值对齐相乘,  
再把所有时刻相乘的结果求和

$$\text{注意: } r_{xy}(m) \neq r_{yx}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} y(n)x(n+m) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} y(l-m)x(l) = r_{xy}(-m)$$

类似的,定义自相关函数

$$r_{xx}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)x(n+m)$$

是信号自相似性的一种度量

# 8. 确定性信号的相关函数

## ■ 考虑自相关函数的一些特点

$$r_{xy}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)y(n+m)$$

□  $r(0)=?$  是什么含义

$$r(0) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x^2(n)$$

试着自己分析一下一个周期为 $N$ 的正弦信号 $\sin(\omega n)$ 的自相关函数是什么样子,推导一下画画图验证一下看

□ 周期函数的自相关函数有什么特点?

$$r_{xx}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)x(n+m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)x(n+(m+N)) = r_{xx}(m+N)$$

也是周期的?!而且周期相同!能不能分析一下这个周期函数的特点?这个性质可不可以用来检测周期性?



# 8. 确定性信号的相关函数

## ■ 考虑自相关函数的一些特点

$$r_{xy}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)y(n+m)$$

□  $r(0)=?$  是什么含义

能证明实信号的自相关函数是实偶函数吗?

$$r(0) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x^2(n)$$

□ 周期函数的自相关函数有什么特点?

$$r_{xx}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)x(n+m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)x(n+(m+N)) = r_{xx}(m+N)$$

也是周期的?!而且周期相同!能不能分析一下这个周期函数的特点?这个性质可不可以用来检测周期性?



# 8. 确定性信号的相关函数

## ■ 相关函数与线性卷积运算的比较

$x(n)$ 和 $y(n)$ 的互相关函数  $r_{xy}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)y(n+m)$

$x(n)$ 和 $y(n)$ 的卷积  $c_{xy}(m) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)y(m-n)$

$$\begin{aligned} r_{xy}(m) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)y(n+m) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} x(l-m)y(l) \\ &= \sum_{l=-\infty}^{\infty} t(m-l)y(l) = t(m) * y(m) = x(-m) * y(m) \end{aligned}$$

两者形式上的相似只能说明计算上的管理,物理意义完全不同



# 实践

- 计算机中的信号
  - 未压缩
  - 压缩
- Matlab
  - 数字信号与矢量
  - 运算
  - 绘图
  - 实际可计算与理论模型
    - 有限
    - 数学抽象

试着生成一个指定频率的正弦波信号,加上一定SNR的白噪声,再计算一下自相关函数,能得到哪些收获?